

## Normes matricielles et rayon spectral

Dans tout le problème, on désigne par  $n$  un entier naturel supérieur ou égal à 2.

- $\mathcal{M}_n$  désigne l'algèbre des matrices carrées d'ordre  $n$  à coefficients complexes.  
 Pour toute matrice  $A = (a_{ij})$  de  $\mathcal{M}_n$ , on note  $(A)_{ij} = a_{ij}$  son coefficient d'indice  $(i, j)$ .  
 Dans  $\mathcal{M}_n$ , on note  ${}^T M$  la transposée d'une matrice  $M$ .  
 On désigne par  $I$  la matrice identité, et la matrice nulle est notée  $0$ .  
 On note  $\text{Sp}(A)$  l'ensemble des valeurs propres d'une matrice  $A$  (son *spectre*).  
 On note  $\rho(A)$  le nombre défini par :  $\rho(A) = \max \{|\lambda|, \lambda \in \text{Sp}(A)\}$  (le *rayon spectral* de  $A$ ).
- Les éléments de  $\mathbb{C}^n$  sont identifiés à des "matrices colonnes" à  $n$  lignes.  
 On note  $Z = (z_k)$  un élément quelconque de  $\mathbb{C}^n$  et  $(Z)_k = z_k$ .
- On dira qu'une norme  $\psi$  sur  $\mathcal{M}_n$  est *matricielle* si :  $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n^2, \psi(AB) \leq \psi(A)\psi(B)$ .  
 Pour toute norme  $N$  sur  $\mathbb{C}^n$ , on pose :  $\forall A \in \mathcal{M}_n, \tilde{N}(A) = \sup_{Z \neq 0} \frac{N(AZ)}{N(Z)}$ .  
 On admet que  $\tilde{N}$  est une norme matricielle sur  $\mathcal{M}_n$  (dite *associée* à  $N$ ).  
 Par définition  $\tilde{N}(A)$  est donc le réel minimum  $k$  tel que pour tout  $Z$  de  $\mathbb{C}^n$  :  $N(AZ) \leq kN(Z)$ .
- On rappelle qu'une suite  $(u_k)_{k \geq 0}$  d'un espace vectoriel  $E$  de dimension finie et muni d'une norme  $N$  converge vers un vecteur  $u$  de  $E$  si  $N(u_k - u)$  tend vers 0 quand  $k$  tend vers  $+\infty$ , et que cela ne dépend pas de la norme utilisée.

### Partie I

On rappelle que  $N_\infty$  est la norme définie sur  $\mathbb{C}^n$  par :  $\forall Z = (z_k), N_\infty(Z) = \max_{1 \leq k \leq n} |z_k|$ .

Pour toute matrice  $A = (a_{ij})$  de  $\mathcal{M}_n$ , on note  $\varphi(A) = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$ .

1. Prouver que  $\tilde{N}_\infty(A) \leq \varphi(A)$ . [S]

2. Soit  $i$  un entier tel que  $\varphi(A) = \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$ .

On définit le vecteur  $Z = (z_k)$  de  $\mathbb{C}^n$  par  $z_k = \frac{\overline{a_{ik}}}{|a_{ik}|}$  si  $a_{ik} \neq 0$  et  $z_k = 0$  sinon.

A l'aide de  $Z$ , montrer que  $\tilde{N}_\infty(A) = \varphi(A)$ . [S]

3. Soit  $\psi$  une norme matricielle sur  $\mathcal{M}_n$ . Montrer que :  $\forall A \in \mathcal{M}_n, \rho(A) \leq \psi(A)$ .

(Indication : utiliser la matrice  $Z {}^T Z$ , où  $Z$  est un vecteur bien choisi de  $\mathbb{C}^n$ .) [S]

### Partie II

Soient  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_n$ . On veut prouver l'équivalence  $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k = 0 \Leftrightarrow \rho(A) < 1$ .

Soit  $\varepsilon$  un réel strictement positif.

On va d'abord montrer l'existence d'une norme  $N$  sur  $\mathbb{C}^n$  telle que  $\tilde{N}(A) \leq \rho(A) + \varepsilon$ .

- Rappeler pourquoi il existe une matrice inversible  $U$  de  $\mathcal{M}_n$  telle que  $T = U^{-1}AU$  soit triangulaire supérieure. Dans toute la suite on note  $T = (t_{ij})$ .  
Rappeler la signification de l'ensemble  $S = \{t_{ii}, 1 \leq i \leq n\}$  pour la matrice  $A$ . [S]
- Montrer qu'il existe un réel  $\delta > 0$  tel que :  $\forall i \in \{1, \dots, n-1\}, \sum_{j=i+1}^n \delta^{j-i} |t_{ij}| \leq \varepsilon$ . [S]
- Avec un tel  $\delta$ , soit  $\Delta$  la matrice diagonale de  $\mathcal{M}_n$  de coefficients diagonaux  $1, \delta, \dots, \delta^{n-1}$ .  
On note  $V = U\Delta$ , où  $U$  désigne la matrice inversible évoquée à la question II-1.  
On note  $\psi$  l'application définie sur  $\mathcal{M}_n$  par  $\psi(B) = \tilde{N}_\infty(V^{-1}BV)$ .
  - Calculer  $V^{-1}AV$  et prouver que  $\psi(A) \leq \rho(A) + \varepsilon$ . [S]
  - Pour tout  $Z$  de  $\mathbb{C}^n$ , on pose  $N(Z) = N_\infty(V^{-1}Z)$ .  
Montrer qu'on définit ainsi une norme  $N$  sur  $\mathbb{C}^n$  telle que  $\psi = \tilde{N}$ . [S]
- Montrer que  $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k = 0 \Rightarrow \rho(A) < 1$ .  
(Indication : utiliser  $A^k Z$ , où  $Z$  est un vecteur bien choisi de  $\mathbb{C}^n$ .) [S]
  - Réciproquement, montrer que  $\rho(A) < 1 \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} A^k = 0$ .  
(Indication : en le justifiant, utiliser une norme matricielle  $\tilde{N}$  telle que  $\tilde{N}(A) < 1$ .) [S]

### Partie III

- Soient  $\sigma$  un élément de  $[0, 1[$  et  $N$  une norme sur  $\mathbb{C}^n$ .  
Soit  $f$  une application  $\sigma$ -lipschitzienne sur l'espace vectoriel normé  $(\mathbb{C}^n, N)$ .  
On considère une suite  $(Z_k)_{k \geq 0}$  de  $\mathbb{C}^n$  telle que  $Z_{k+1} = f(Z_k)$  pour tout  $k$  de  $\mathbb{N}$ .
  - Montrer que pour tous entiers naturels  $m, p$ ,  $N(Z_{m+p} - Z_m) \leq \frac{\sigma^m}{1 - \sigma} N(Z_1 - Z_0)$ . [S]
  - Montrer que la suite  $(Z_k)$  est convergente et que sa limite  $Z$  vérifie  $f(Z) = Z$ . [S]
  - Montrer que l'application  $f$  admet un unique point fixe. [S]
- Soient  $W$  dans  $\mathbb{C}^n$  et  $B$  dans  $\mathcal{M}_n$ . Montrer que si  $\rho(B) < 1$  alors il existe un vecteur  $X$  de  $\mathbb{C}^n$  tel que toutes les suites de vecteurs  $(Z_k)_{k \geq 0}$  satisfaisant à  $Z_{k+1} = BZ_k + W$  convergent vers le vecteur  $X$ . [S]
- Soient  $A$  une matrice inversible de  $\mathcal{M}_n$  et soit  $Y$  un vecteur de  $\mathbb{C}^n$ .  
Soit  $M$  une matrice inversible de  $\mathcal{M}_n$ .  
On note  $F = M^{-1}$  et  $Q = M - A$ . On suppose  $\rho(FQ) < 1$ .  
Utiliser  $F, Q, Y$  pour définir une application  $f : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$  telle que toute suite  $(Z_k)_{k \geq 0}$  vérifiant  $Z_{k+1} = f(Z_k)$  converge vers l'unique solution du système linéaire  $AX = Y$ .  
Pour tout  $Z$  de  $\mathbb{C}^n$ , l'expression de  $f(Z)$  en fonction de  $F, Q, Y, Z$  utilisera les seules opérations d'addition et de multiplication matricielles : en particulier elle ne fera pas appel à l'inversion matricielle. [S]

Remarque : en pratique, on prend pour  $M$  une matrice facile à inverser, par exemple une matrice diagonale à coefficients diagonaux non nuls ; ce qui précède fournit alors (sous réserve que la condition  $\rho(FQ) < 1$  soit vérifiée) une méthode numérique de résolution approchée du système linéaire  $AX = Y$ .